PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-147449

(43) Date of publication of application: 22.05.2002

(51)Int.Cl.

F16C 23/08

F16C 13/06 F16C 33/34

(21)Application number : 2000-340215

240215

(71)Applicant: NTN CORP

(22)Date of filing:

08.11.2000

(72)Inventor: KONDO HIROMITSU

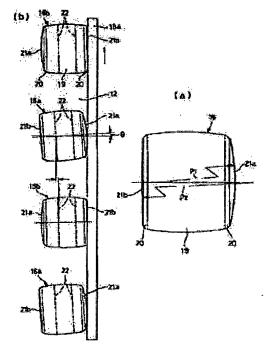
YAMAMOTO YUKIMITSU TSUMORI YUKIHISA

(54) SELF-ALIGNING ROLLER BEARING

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a self-aligning roller bearing scarcely generating fatigue peeling on a track surface even of the track surface is used for utilization easy to abrade.

SOLUTION: Rollers 16a and 16b with non-symmetric ends having one end face 21a formed of a small radius of curvature ρ1 and the other end 21b formed of a large radius of curvature ρ2 are assembled alternately with their facing left/right reversely to the respective roller rows. The axial moving distances and skew angles of the rollers 16a and 16b skewed in a load range and interfered with a flange 18a are made to change, and the axial portion and axially enlarging width of the track surface on which a non-slip line 22 is abut is changed for every rollers 16a and 16b so that a portion which does not cause abrasion by sliding of the abutment of the non-slip line 22 is distributed so as to suppress the fatigue peeling by an excessive contact bearing pressure in progressing of the abrasion.



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-147449 (P2002-147449A)

(43)公開日 平成14年5月22日(2002.5.22)

(51) Int.Cl.7	識別記号	FΙ	テーマコード(参考)
F 1 6 C 23/08		F 1 6 C 23/08	3 J O 1 2
13/06		13/06	3 J 1 O 1
33/34		33/34	3 J 1 O 3

審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 8 頁)

		·	
(21)出願番号	特願2000-340215(P2000-340215)	(71)出願人	000102692
			エヌティエヌ株式会社
(22)出願日	平成12年11月8日(2000.11.8)		大阪府大阪市西区京町堀1丁目3番17号
		(72)発明者	
			三重県桑名市大字東方字尾弓田3066 エヌ
			ティエヌ株式会社内
		(72)発明者	山本 幸光
			三重県桑名市大字東方字尾弓田3066 エヌ
			ティエヌ株式会社内
		(74)代理人	•
			弁理士 鎌田 文二 (外2名)
		!	

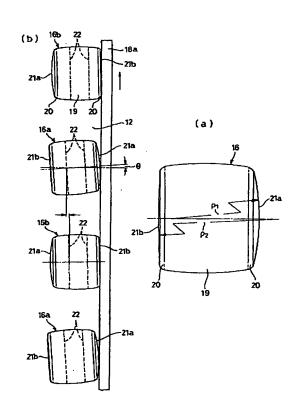
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 自動調心ころ軸受

(57)【要約】

【課題】 軌道面が摩耗しやすい用途に使用されても、 軌道面に疲労剥離が発生し難い自動調心ころ軸受を提供 することである。

【解決手段】 一方の端面 21a が小さな曲率半径 ρ 1 で、他方の端面 21b が大きな曲率半径 ρ 2 で形成された端部非対称形状のころ 16a、 16b を、各ころ列に左右逆方向に向けて 1 つおきに組み込み、負荷圏でスキューして鍔 18a と干渉するこれらのころ 16a、 16b の軸方向移動量とスキュー角を変化させ、ノンスリップライン 22 が当たる軌道面の軸方向部位と軸方向拡がり幅をころ 16a、 16b 毎に変えることにより、ノンスリップライン 22 が当たってすべりによる摩耗が生じない部位を分散させて、摩耗進行時の過大接触面圧による疲労剥離を抑制できるようにした。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 たる形の胴部を有するころが、内外輪の 間に左右2列のころ列として配された自動調心ころ軸受 において、前記ころの両端部を左右で異なる形状に形成 した端部非対称形状のころを、前記各ころ列に左右逆方 向に向けて、少なくとも1つずつ以上組み込んだことを 特徴とする自動調心ころ軸受。

【請求項2】 たる形の胴部を有するころが、内外輪の 間に左右2列のころ列として配された自動調心ころ軸受 において、前記ころの少なくとも一方の端部を、他のこ 10 ろと異なる形状に形成した端部異形状のころを、前記各 ころ列に1つ以上組み込んだことを特徴とする自動調心 ころ軸受。

前記端部異形状のころを左右逆方向に向 【請求項3】 けて、前記各ころ列に少なくとも1つずつ以上組み込ん だ請求項2に記載の自動調心ころ軸受。

前記端部非対称形状のころの左右で異な 【請求項4】 る端部形状、または前記端部異形状のころの他のころと 異なる端部形状が、前記ころの端面を平坦または凸状と し、その曲率半径を異なる寸法に形成したものである請 20 求項1乃至3のいずれかに記載の自動調心ころ軸受。

前記端部非対称形状のころの左右で異な 【請求項5】 る端部形状、または前記端部異形状のころの他のころと 異なる端部形状が、前記ころの面取り部をコーナ半径を 付与したものとし、このコーナ半径を異なる寸法に形成 したものである請求項1乃至4のいずれかに記載の自動 調心ころ軸受。

【請求項6】 前記他のころと異なる寸法のコーナ半 径、または左右で異なる寸法の小さい方のコーナ半径を 0. 3 mm以上とした請求項5に記載の自動調心ころ軸 30 受。

【請求項7】 前記左右で異なる寸法のコーナ半径の大 小比率を1.2倍以上とした請求項5または6に記載の 自動調心ころ軸受。

【請求項8】 前記自動調心ころ軸受が、連続鋳造設備 のピンチロールまたはガイドロールの軸を支持するもの である請求項1乃至7のいずれかに記載の自動調心ころ 軸受。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、自動調心ころ軸 受に関するものである。

[0002]

【従来の技術】自動調心ころ軸受は、球面状の外輪軌道 面と左右に2列設けられた内輪軌道面との間に、たる形 のころを2列に配したものであり、外輪の中心軸に対し て内輪がある程度の自由度で傾斜できる、いわゆる自動 調心性を備えている。このため、自動調心ころ軸受は、 高負荷が作用して撓みを生じやすい軸、例えば、連続鋳 造設備のピンチロールやガイドロールの軸等の支持に多 50 く使用される。

【0003】連続鋳造設備のピンチロールは、低速で連 続的に鋳造される鋳片を鋳型から引き抜くもの、ガイド ロールはピンチロールで引き抜かれた鋳片を所定のライ ンに沿って案内するものであり、いずれも慣性重量の大 きい鋳片を高負荷で挟持して、低速で回転する。このた め、これらのロールの軸を支持する自動調心ころ軸受 は、軌道面に潤滑グリースの油膜が形成され難く、軌道 面が摩耗しやすい。

2

【0004】一方、上述したように、自動調心ころ軸受 のころはたる形であり、その軸方向での周長差に起因し て転動時の周速が軸方向で異なるので、転動時に軌道面 との間にすべりが生じ、軸方向の2点のみが純転がり点 となることが知られており、この2つの純転がり点の周 方向の集合はノンスリップラインと呼ばれている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上記軌道面の中でノン スリップラインが当たる部位は、ころとのすべりによる 摩耗が生じないので、その他の部位でのすべりによる摩 耗が進行すると、ころとの接触荷重がノンスリップライ ンが当たる部位に局部的に集中し、過大な接触面圧が作 用して疲労剥離が発生しやすくなる問題がある。特に、 上記連続鋳造設備のピンチロールやガイドロールの軸支 持に使用される自動調心ころ軸受のように、軌道面が摩 耗しやすい用途に使用されるものでは、この過大接触面 圧による疲労剥離が早期に発生しやすく、軸受部のメイ ンテナンス周期が短くなる問題がある。

【0006】通常、連続鋳造設備は昼夜連続で運転さ れ、その定期修理の時期は、上工程の製鋼工程や下工程 の圧延工程と調整して決められるので、軸受部のメイン テナンスのために連続鋳造設備を不定期に停止させるこ とは、連続鋳造設備の稼働率を低下させるのみでなく、 製鋼工程や圧延工程の稼働率にも影響する。近年は、連 鋳鋳片を再加熱なしで圧延するダイレクト圧延や、連鋳 鋳片を熱い間に再加熱炉に装入するホットチャージド圧 延の比率が増加しているので、連続鋳造設備の突発停止 が圧延工程へ与える影響はさらに大きくなっている。

【0007】そこで、この発明の課題は、軌道面が摩耗 しやすい用途に使用されても、軌道面に疲労剥離が発生 し難い自動調心ころ軸受を提供することである。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記の課題を解決するた めに、この発明は、たる形の胴部を有するころが、内外 輪の間に左右2列のころ列として配された自動調心ころ 軸受において、前記ころの両端部を左右で異なる形状に 形成した端部非対称形状のころを、前記各ころ列に左右 逆方向に向けて、少なくとも1つずつ以上組み込んだ構 成を採用した。

【0009】また、この発明は、たる形の胴部を有する ころが、内外輪の間に左右2列のころ列として配された

自動調心ころ軸受において、前記ころの少なくとも一方の端部を、他のころと異なる形状に形成した端部異形状のころを、前記各ころ列に1つ以上組み込んだ構成も採用した。

【0010】一般に、ころ軸受のころは、非負荷圏から 負荷圏に入ったときに軌道面で拘束され、スキューしや すくなる。このようにスキューしたころは、スキューに よって生じる転動方向の傾きや軌道面から受ける接線力 の軸方向成分により軸方向に移動し、一方の端部が軌道 輪の鍔や案内輪と干渉する位置で、軸方向移動量を規制 10 される。また、このときの両者の干渉形態によって、ス キュー角もある程度規制される。

【0011】この知見に基づいて、前記鍔や案内輪と干渉する端部の形状が異なるころを各ころ列に1つ以上組み込むことにより、これらのころの負荷圏での軸方向移動量やスキュー角を他のころと変え、前記ノンスリップラインが当たる軌道面の軸方向部位や軸方向拡がり幅をころ別に変化させて、ノンスリップラインが当たってすべりによる摩耗が生じない部位を分散させ、摩耗進行時の過大接触面圧による疲労剥離を抑制するようにした。

【0012】前記端部非対称形状のころを左右逆方向に向けて、少なくとも1つずつ以上組み込む場合は、全てのころを端部非対称形状のころとすることもでき、その左右逆向きの配列順は任意に選定することができる。

【0013】前記端部異形状のころを1つ以上組み込むときも、左右逆方向に向けて少なくとも1つずつ以上組み込むことができ、このように左右逆方向に向けて組み込む場合は、端部非対称形状のころと同様に、全てのころを端部異形状のころとし、その左右逆向きの配列順も任意に選定することができる。

【0014】前記端部非対称形状のころの左右で異なる端部形状、または前記端部異形状のころの他のころと異なる端部形状としては、前記ころの端面を平坦または凸状とし、その曲率半径を異なる寸法に形成したものや、前記ころの面取り部をコーナ半径を付与したものとし、このコーナ半径を異なる寸法に形成したもの、および両者を組み合わせたものを採用することができる。

【0015】前記他のころと異なる寸法のコーナ半径、または左右で異なる寸法の小さい方のコーナ半径は、0.3mm以上とすることが望ましい。これらのコーナ半径が0.3mm未満の場合は、前記ころの軸方向移動量の変化が少ないからである。

【0016】前記左右で異なる寸法のコーナ半径の大小 比率は、1.2倍以上とすることが望ましい。この場合 も、コーナ半径の大小比率が1.2倍未満では、左右逆 向きのころの軸方向移動量の差が小さいからである。

【0017】前記自動調心ころ軸受を、連続鋳造設備のピンチロールまたはガイドロールの軸の支持に使用することにより、前記過大接触面圧による疲労剥離を抑制して、そのメインテナンス周期を延長することができる。

[0018]

【発明の実施の形態】以下、図1乃至図5に基づき、この発明の実施形態を説明する。図1乃至図3は、第1の実施形態である。図1は、本発明に係る自動調心ころ軸受1を使用した連続鋳造設備を示す。この連続鋳造設備は、鋼板用のスラブを鋳造するものであり、取鍋2に入れられた溶鋼がタンディシュ3を介して鋳型4に鋳入され、鋳型4内で表層部の凝固した鋳片5が、ピンチロール6で引き抜かれた鋳片5は、多数のガイドロール7で挟持されて湾曲状に案内され、スプレー冷却されて全体が凝固したのち、湾曲部の出口に配置されたトーチ8で所定の長さに切断される。この図には表示されていないが、自動調心ころ軸受1は、2対のピンチロール6の軸を支持する各軸箱9と各ガイドロール7の軸箱(図示省略)に組み込まれている。

4

【0019】前記ピンチロール6の軸箱9は、図2 (a)に示すように、ピンチロール6の軸6aを自動調心ころ軸受1により回転自在に支持し、その両端を、それぞれシールリング10a、10bとオイルシール11a、11bでシールしたものである。図示は省略するが、ガイドロール7の軸箱も同様の構成である。

【0020】前記自動調心ころ軸受1は、図2(b)に拡大して示すように、外周に左右2列の軌道面12を有する内輪13と、内周に球面軌道面14を有する外輪15の間に、左右2列のころ列として配されたたる形の各ころ16を、保持器17により転動自在に保持したものである。内輪13の軌道面12間と両側端部には、それぞれ鍔18a、18bが形成され、各ころ列のころ16はこれらの鍔18a、18bにより軸方向への移動量を規制されるようになっている。

【0021】前記各こ516は、図3(a)、(b)に示すように、転動面となるたる形の胴部19の両外側に面取り部20が設けられ、一方の凸状端面21aの曲率半径 ρ 。 と異なる非対称形状に形成され、左右逆向きとされたこの端部非対称形状のこ516a、16bが1つおきに各ころ列に組み込まれている。

【0022】図3 (b) は、負荷圏における左側のころ列の部分展開図であり、回転輪である内輪13の軌道面12が、図中に矢印で示す方向に回転する場合を表している。この場合は、いずれのころ16a、16bも、軌道面12の周速が速い内輪13の中央側の端部が、内輪13の回転方向へ傾くようにスキューして、内輪13の中央側へ移動し、それぞれの内輪13中央側に向けられた端面21a、21bが、鍔18aと干渉して、軸方向移動量とスキュー角を規制されている。なお、各ころ16a、16bが逆向きにスキューする場合は、内輪13の両端側に向けられたそれぞれの端面21b、21aが鍔18bと干渉して、軸方向移動量とスキュー角を

50

20

規制される。

【0023】したがって、曲率半径ρ,が小さい端面2 1 a を右側に向けたころ16 a と、曲率半径ρ 2 が大き い端面21bを右側に向けたころ16bとでは、負荷圏 における軸方向移動量とスキュー角 θ が異なる。軸方向 移動量は、右側の胴部19端からの張り出し量が少ない ころ16 b の方が大きく、スキュー角θ は必ずしも一定 の角度とはならないが、右側の端面21aの傾斜曲率が 大きいころ16 a の方が一般的に大きくなる。右側のこ ろ列については、図示を省略するが、各ころ16a、1 6 b の軸方向移動量とスキュー角 θ は、内輪 1 3 の中央 線に関して図3(b)と線対称のものとなる。

【0024】前記純転がり点の集合であるノンスリップ ライン22は、図3(b)中に破線で示すように、たる 形の胴部19に2箇所に形成される。ころ16aところ 16bとでは軸方向移動量が違うので、それぞれのノン スリップライン22が当たる内外輪13、15の軌道面 12、14の軸方向部位は互いに異なる。また、スキュ 一角 θ も通常は両ころ16a、16b間に差が生じるの で、ノンスリップライン22が当たる軌道面12、14 の軸方向拡がり幅も互いに異なるようになる。したがっ て、すべりによる摩耗が生じない部位がころ16a、1 6 b 毎に変化し、摩耗が進行したときの過大接触面圧に よる各軌道面12、14の疲労剥離を抑制することがで

【0025】図4(a)、(b)は、第2の実施形態を 示す。この自動調心ころ軸受は、基本的な構成は第1の 実施形態と同じであり、たる形の各ころ23の端部形状 と、これらのころ23の各ころ列における配列が異な る。

【0026】前記各ころ23は、図4(a)に示すよう に、胴部24の両外側の面取り部25a、25bが、左 右で異なるコーナ半径 r 、 r 2 で非対称形状に形成さ れ、図4 (b) に示すように、左右逆向きとされたこの 端部非対称形状のころ23 a、23 bが、2つおきに各 ころ列に組み込まれている。

【0027】図4(b)も、負荷圏における左側のころ 列の部分展開図であり、内輪13の軌道面12が、矢印 の方向に回転する場合を表している。第1の実施形態と 同様に、各ころ23a、23bは、内輪13の中央側の 40 端部が内輪13の回転方向へ傾くようにスキューして、 内輪13の中央側へ移動し、それぞれの内輪13中央側 の面取り部25a、25bが鍔18aと干渉して、軸方 向移動量とスキュー角 θ を規制されている。

【0028】この場合は、軸方向移動量は、右側の面取 り部25bのコーナ半径 r2 が小さく、右側の胴部24 端からの張り出し量が少ないころ23bの方が、右側の 面取り部25aのコーナ半径 r . が大きいころ23aよ りも大きい。なお、スキュー角θについては、第1の実 施形態における端面の曲率半径 p の違いのように顕著な 50 傾向はないが、右側の面取り部25aのコーナ半径ri が大きいころ23aの方が大きくなる傾向がある。な お、小さい方のコーナ半径 r, は0.3mm以上とさ れ、コーナ半径の大小比率 r1/r2 は1.2倍以上と なっている。

【0029】上記各実施形態では、全てのころを端部非 対称形状のころとして、これらを1つまたは2つおきに 各ころ列に組み込んだが、これらの組み込み配列順は任 意に選定できる。また、端部形状が対称な通常のころの 一部を、左右逆方向に向けた1つずつ以上の端部非対称 形状のころで置き換えることもできる。さらに、端部非 対称形状のころとしては、端面の曲率半径と面取り部の コーナ半径の両方を非対称としたものも採用することが

【0030】図5 (a) 、 (b) は、第3の実施形態を 示す。この自動調心ころ軸受も、基本的な構成は上記各 実施形態と同じであり、たる形の各ころ26の端部形状 と、これらのころ26の各ころ列における配列が異な

【0031】この実施形態では、各ころ列に配された胴 部27の両外側の面取り部28と端面29が左右対称な 通常のころ26を、一方の端面29は通常のころ26と 同じで、他方の凸状端面 2 9 a が小さな曲率半径 ρ: に 形成された端部異形状のころ26aで、1つおきに置き 換え、さらに、この1つおきに置き換えた端部異形状の ころ26aを交互に左右逆向きに組み込んだものであ

【0032】図5(b)も、負荷圏における左側のころ 列の部分展開図で、内輪13の軌道面12が、矢印の方 向に回転する場合を表しており、上記各実施形態と同様 に、各ころ26、26aは、内輪13の中央側の端部が 内輪13の回転方向へ傾くようにスキューし、それぞれ の内輪13中央側の端面29、29aが鍔18aと干渉 している。

【0033】この場合は、曲率半径ρ, が小さい端面2 9 a を右側に向けたころ26 a のみが、他の通常のころ 26や端面29aを左側に向けたころ26aよりも、軸 方向移動量が少なく、スキュー角βが大きくなり、ノン スリップライン22が当たる軸方向部位と軸方向分散幅 が変化するようになっている。

【0034】この実施形態では、左右対称な通常のころ の一部を、一方の端部を異形状とした端部異形状のころ で置き換えたが、端部異形状のころを両方の端部が異形 状のものとすることもできる。なお、端部異形状のころ を左右逆方向に向けて組み込む場合は、全てのころを端 部異形状のころで置き換えることができ、この形態は、 結果的に前記端部非対称形状のころを用いるのと同じこ とになる。

【0035】上述した各実施形態では、各ころ列に1種 類の端部形状の端部非対称形状または端部異形状のころ

8

7

を組み込んだが、これらのころの端部形状を 2 種類以上 に異なるものとすることもできる。

[0036]

【発明の効果】以上のように、この発明の自動調心ころ軸受は、鍔や案内輪と干渉する端部の形状が異なるころを各ころ列に1つ以上組み込み、負荷圏でのころの軸方向移動量とスキュー角を変化させるようにしたので、ノンスリップラインが当たる軌道面の軸方向部位と軸方向拡がり幅を他のころと変え、ノンスリップラインが当たってすべりによる摩耗が生じない部位を分散させて、摩10耗進行時の過大接触面圧による疲労剥離を抑制することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施形態の自動調心ころ軸受をピンチロールとガイドロールの軸支持に用いた連続鋳造設備の外観斜視図

【図2】 a は図1のピンチロールの軸受部を示す縦断面図、b は a の軸受部に組み込まれた自動調心ころ軸受の要部拡大断面図

【図3】 a は図2の自動調心ころ軸受に用いた端部非対 称形状のころの正面図、b は負荷圏におけるころ列の部 分展開図

【図4】 a は第2の実施形態の自動調心ころ軸受に用いた端部非対称形状のころの正面図、b は負荷圏におけるころ列の部分展開図

【図5】 a は第3の実施形態の自動調心ころ軸受に用いた端部異形状のころの正面図、b は負荷圏におけるころ列の部分展開図

【符号の説明】

1 自動調心ころ軸受

2 取鍋

3 タンディシュ

4 鋳型

5 鋳片

6 ピンチロール

6 a 輔

7 ガイドロール

8 トーチ

9 軸箱

0 10a、10b シールリング

11a、11b オイルシール

12 軌道面

13 内輪

14 軌道面

15 外輪

16、16a、16b ころ

17 保持器

18a、18b 鍔

19 胴部

) 20 面取り部

21a、21b 端面

22 ノンスリップライン

23, 23a, 23b ころ

24 胴部

25a、25b 面取り部

26、26a ころ

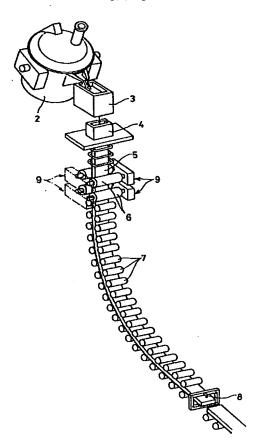
27 胴部

28 面取り部

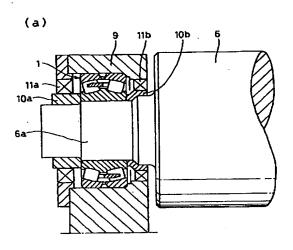
29、29a 端面

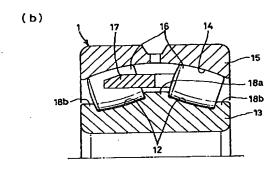
30

【図1】

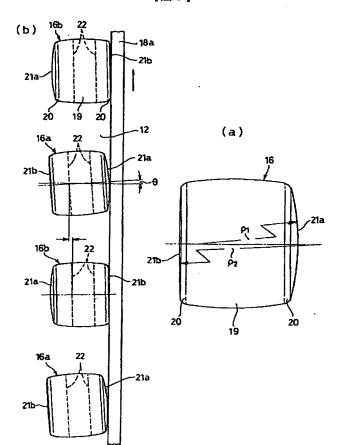


【図2】

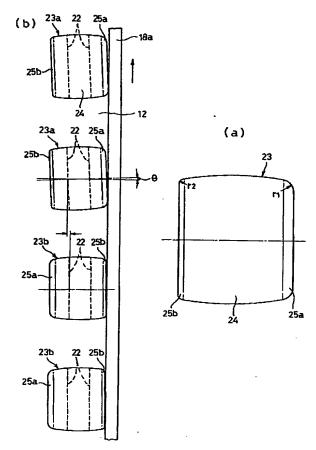




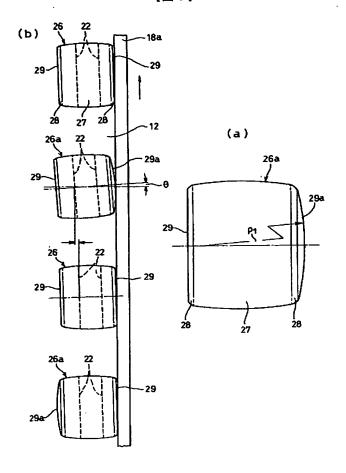
【図3】



【図4】



【図5】



フロントページの続き

(72) 発明者 津森 幸久

三重県桑名市大字東方字尾弓田3066 エヌ ティエヌ株式会社内 Fターム(参考) 3J012 AB01 BB03 EB01 FB07 FB09

3J101 AA15 AA25 AA32 AA43 AA54

AA62 AA64 BA05 FA31 GA35

3J103 AA02 DA07 FA13 GA02 GA39

GA68